

磁栅位移表使用手册

- 双排数码管显示
- 多参数显示
- 准绝对式测量，自带电池保存数据
- 重复精度可达±0.01mm
- 初始值重置功能(“清零”)
- 可选毫米 mm/英寸 inch
- 可选直线测量/角度测量
- 多线段补偿

■ 规格/性能

电气性能		机械性能	
系统精度	±(0.03+0.01*L)mm L 单位:米	外形尺寸	96*72*65mm
重复精度	Max.±0.01mm	开口尺寸	91.6*66mm
分辨率	0.01、0.1、1	读头线长	默认 1m
显示范围	-1999999 ~ 1999999	读头间隙	Max.2.5mm, 推荐 1.5mm
消耗电流	Max.500uA	移动速度	Max.4m/s
电源	外部: DC9~24V 备用: 3 节 AA 电池	配套磁尺	MS50
操作温度	0℃ ~ +60℃	防水等级	数显表 IP40, 读数头 IP65
存储温度	-10℃ ~ +70℃	重量	Max.300g

■ 按键说明



退出键: 清除或退出当前模式



参数修改键: 修改当前显示参数



菜单/参数切换键: 菜单切换或参数移位



菜单键/确认键: 长按进入菜单, 短按是参数确认功能

长按 键可以进入多段补偿设置, 详情见下一页

长按【C】键可以快速进入P01菜单

在菜单模式下按下【】键菜单号加, 按下键菜单号减, 在输入密码的时候同理

注意事项:

1) 同时按下“C”+“F”键可以调出 F01 菜单的设定值, 即初始值重置功能(“清零”)。

■ 显示说明

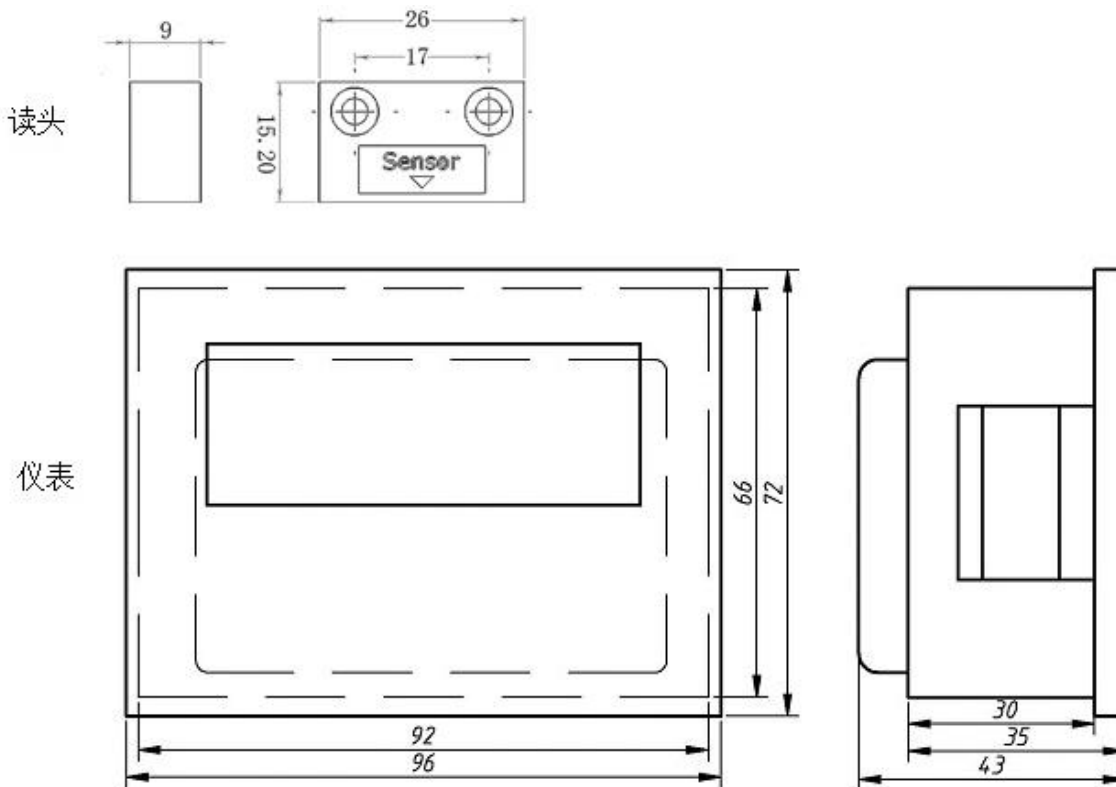
显示内容	信息说明		
mm	毫米模式	E07	电池电量太低
inch	英寸模式	E09	自校正时读头和磁条靠的太近
DEG	角度模式	E10	自校正时读头和磁条离的太远
ABS	绝对测量	E11	自校正超时
Lb	电池电量太低	E01	多段补偿时输入错误或者读头移动错误

■ 菜单说明

编号	功能说明	参数	默认值	参数说明	备注
P01	初始值	-199999 ~ 199999	0	将输入值设置为当前初始值	通过“C”+“F”键调出
P02	测量方向	0 ~ 1	0	0: 正向 1: 反向	改变测量方向

P03	自校正	go	----	低速匀速运行，直至跳回 P03	建议运行速度低于 100mm/s 建议读头和磁条的距离在 1.0~1.5mm
P10	功能选择	0 ~ 2	0	0: 毫米模式，单位 mm 1: 英寸模式，单位 INCH 2: 角度模式	Pd 状态，输入密码: 7 默认毫米模式
P11	比例系数	1.00000~ 2.99999	1.00000	显示值 = 测量真实值 * 比例系数	Pd 状态，输入密码: 7 线性修正
P12	圆盘直径	0.01 ~ 999.99	500.00	磁条所贴的圆盘直径值	Pd 状态，输入密码: 7 直径需要加上两边磁条厚度，测量角不超过 360 °
P13	分辨率	0.01、0.1、 1	0.1	长度模式单位: mm, 角度模式单位: °	Pd 状态，输入密码: 7
P17	参数备份和恢复	0-2	0	0: 不执行操作, 1: 备份当前参数2: 读取上一次备份	Pd状态，输入密码7，如果没有备份只能选择0和1
P20	恢复出厂设置	yes	yes	确定恢复按 F 键， 否则按 C 键	Pd 状态，输入密码: 7
P25	保留				

■ 尺寸图



■ 注意事项

- 1、安装本产品的时候，如果偏差太大，将会影响使用精度，甚至无法使用
- 2、请不要腐蚀、酸碱、阳光直射等超过环境要求的场合使用，否则可能会引起故障
- 3、读数头导线折弯半径必须大于 25mm
- 4、本设备的安装应远离断路器、继电器、电机电容、制动器、离合器、变频器等至少 0.5 米以上
- 5、线缆走向必须和动力线分开以减少串入噪音